

# Estruturas de Dados Avançadas (INF1010)

Grafos

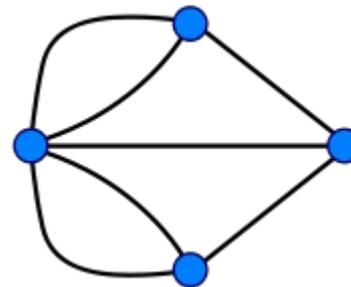
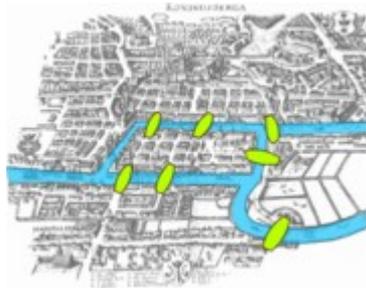
# Grafos

---

Estruturas matemáticas que **implementamos** com estruturas de dados...

Primeira aplicação conhecida: pontes de Königsberg (1736)

- saindo de um ponto de Königsberg, é possível atravessar todas as pontes exatamente uma vez e retornar ao ponto inicial?
- resposta: não (apenas se o *grau* de cada vértice for par: entrar por uma aresta e sair por outra, ambas não visitadas antes)



# Aplicações de Grafos

---

<b>grafo</b>	<b>vértices</b>	<b>arestas</b>
Cronograma	tarefas	restrições de preferência
Malha viária	interseções de ruas	ruas
Rede de água (telefônica,...)	edificações (telefones,...)	canos (cabos,...)
Redes de computadores	computadores	conexões
Software	funções	chamadas de função
Web	páginas Web	links
Redes Sociais	pessoas	relacionamentos
...		

# Problemas comuns

---

- achar o caminho mínimo (mais curto, com menor custo, ...)
- determinar a ordem de execução de tarefas interdependentes
- determinar o fluxo máximo de uma rede

...

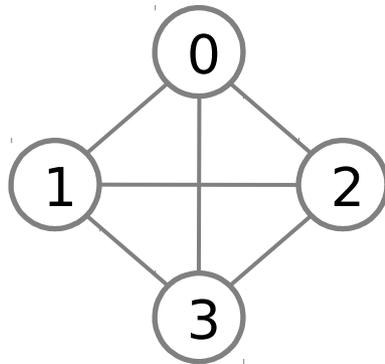
# Grafo Não Dirigido

---

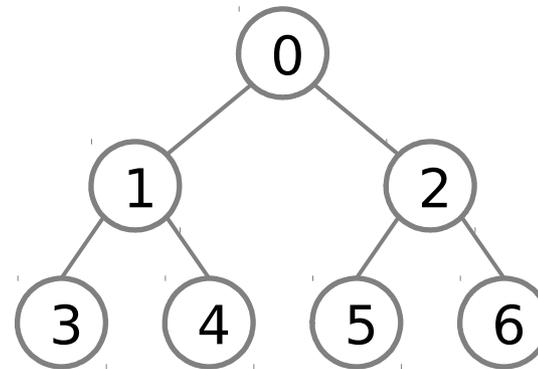
$$G = (V, E)$$

→  $V$  é um conjunto de **nós** ou **vértices**

→  $E$  é um conjunto de **arestas** (conexões entre dois vértices)



vértices:  $V = \{0, 1, 2, 3\}$   
arestas:  $E = \{\{0, 1\}, \{0, 2\}, \{0, 3\}, \{1, 2\}, \{1, 3\}, \{2, 3\}\}$



vértices :  $V = \{0, 1, 2, 3, 4, 5, 6\}$   
arestas:  $E = \{\{0, 1\}, \{0, 2\}, \{1, 3\}, \{1, 4\}, \{2, 5\}, \{2, 6\}\}$

# Grafo Dirigido (Orientado, Digrafo)

---

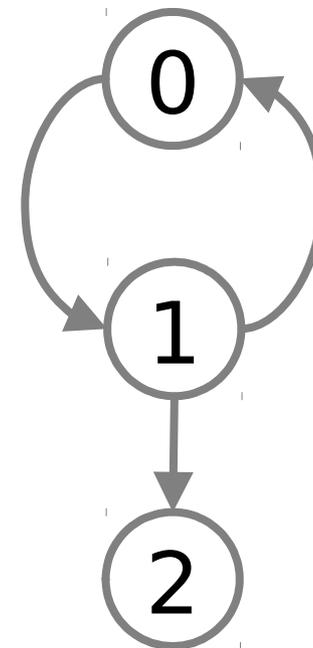
$$G = (V, E)$$

- $V$  é um conjunto de **nós** ou **vértices**
- $E$  é um conjunto de **arcos** (conexões direcionadas entre dois vértices)

vértices:  $V = \{0, 1, 2\}$

arcos:  $E = \{(0, 1), (1, 0), (1, 2)\}$

pares ordenados de vértices



# Grafo Ponderado

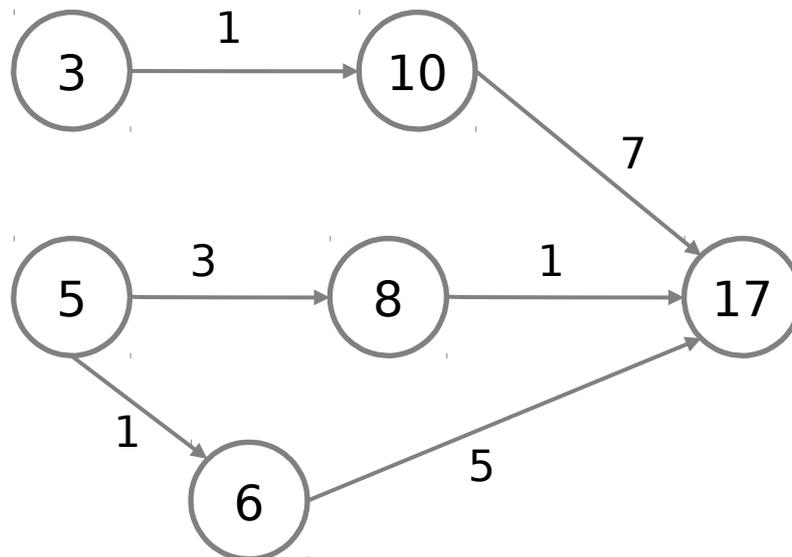
---

$$G = (V, E, p)$$

→  $V$  é um conjunto de **nós** ou **vértices**

→  $E$  é um conjunto de **arcos**

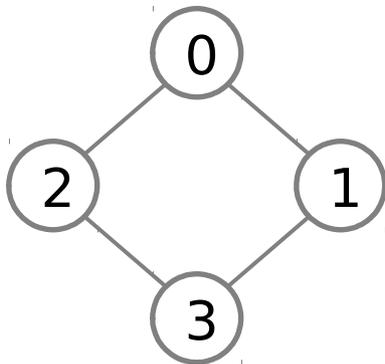
→  $p$  é uma função que atribui um **peso** a cada arco



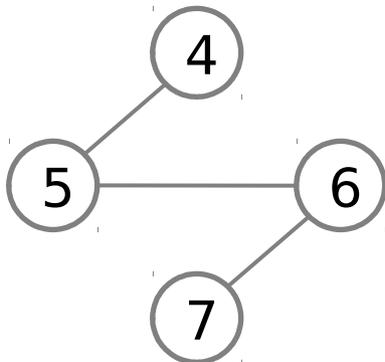
# Vértices Adyacentes

---

Vértices conectados por arestas



0 e 1  
0 e 2  
1 e 3  
2 e 3



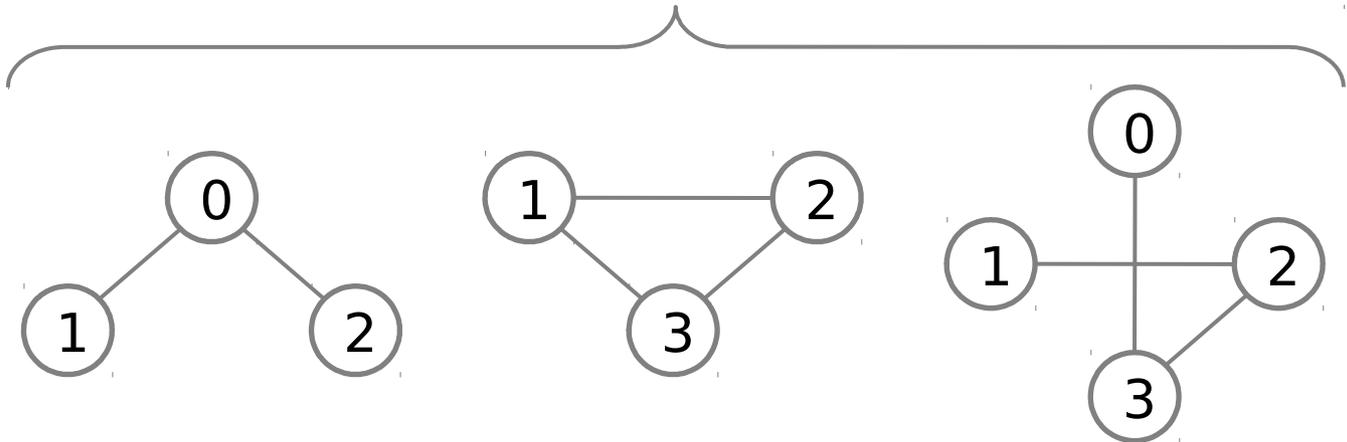
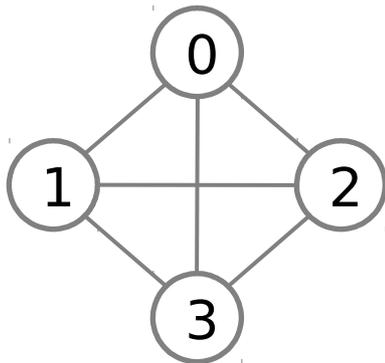
4 e 5  
5 e 6  
6 e 7

# Subgrafo

---

alguns subgrafos de  $G_1$

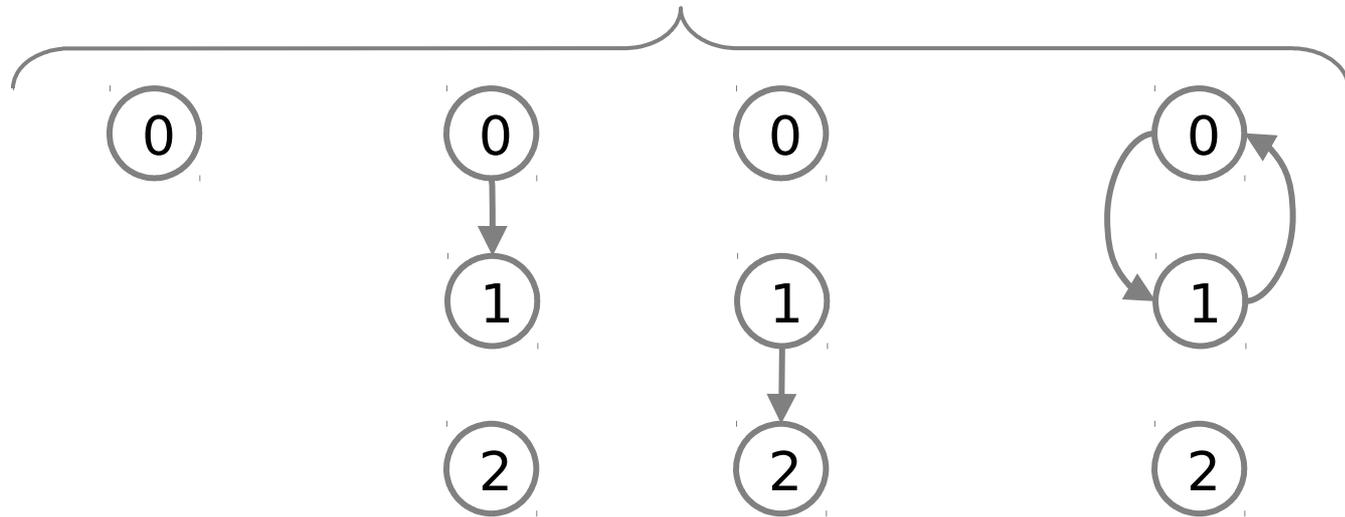
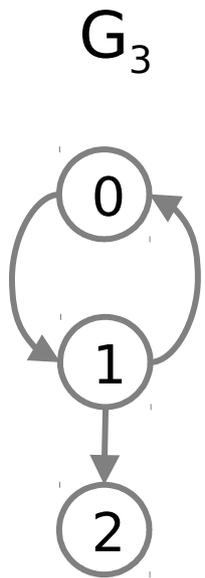
$G_1$



# Subgrafo

---

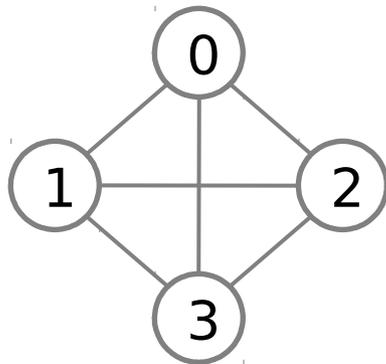
alguns subgrafos de  $G_3$



# Grafo Completo

---

Um grafo não direcionado é **completo** sse cada vértice está conectado a cada um dos outros vértices

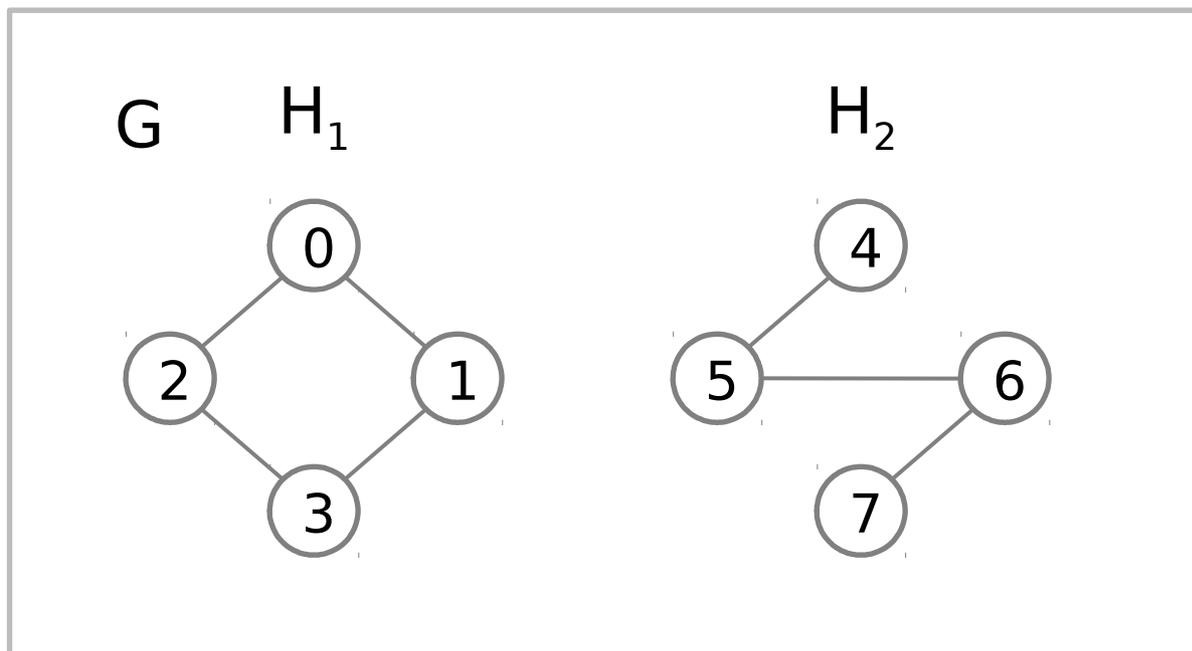


# Grafo Conectado

---

Um grafo não direcionado é **conectado** ou **conexo** se existe um **caminho** entre quaisquer dois vértices

→ componentes **conexos** de um grafo



# Grau

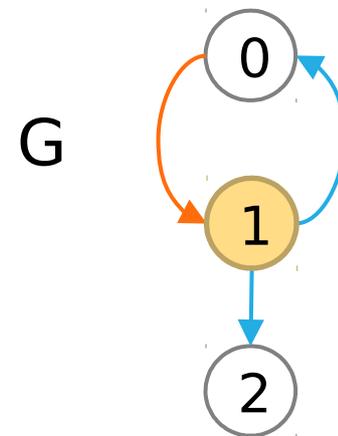
---

Um vértice possui **grau**  $n$  se há exatamente  $n$  arestas nele incidentes

grau do vértice 1: 3

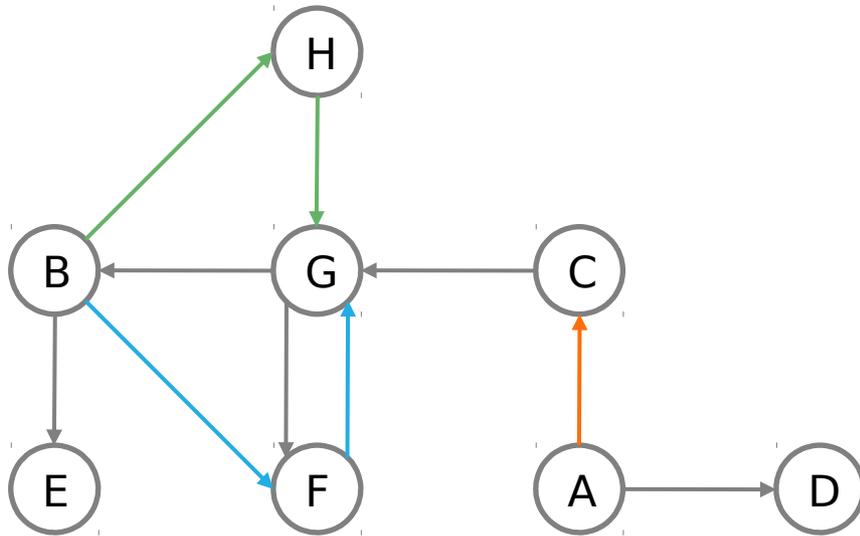
grau de entrada do vértice 1: 1

grau de saída do vértice 1: 2



# Caminhos

---



- caminho de comprimento **1** entre A e C
- caminho de comprimento **2** entre B e G, passando por H
- caminho de comprimento **2** entre B e G, passando por F
- caminho de comprimento **3** entre A e F

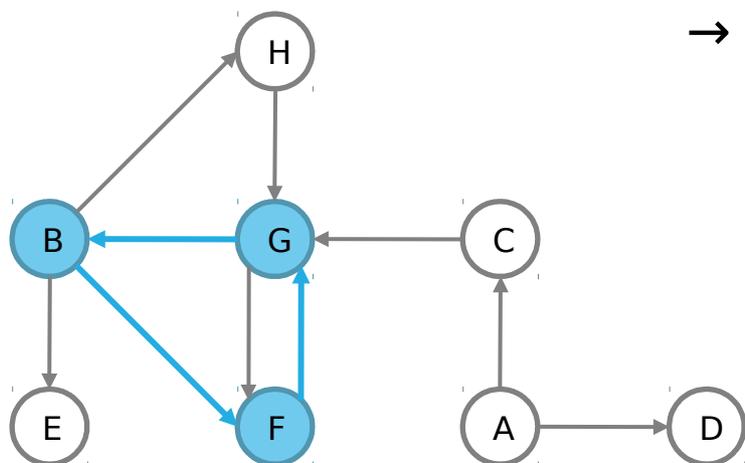
# Ciclos

---

Um ciclo é um caminho de um vértice a ele mesmo

→ grafo **cíclico** contem um ou mais ciclos

→ grafo **acíclico** não contem ciclos

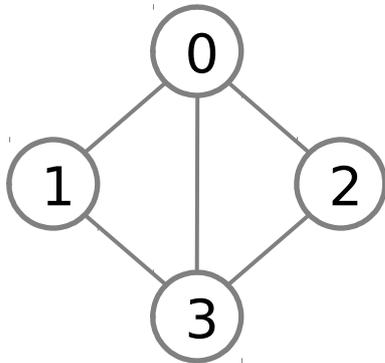


B-F-G-B

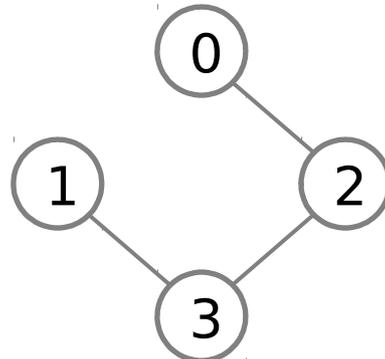
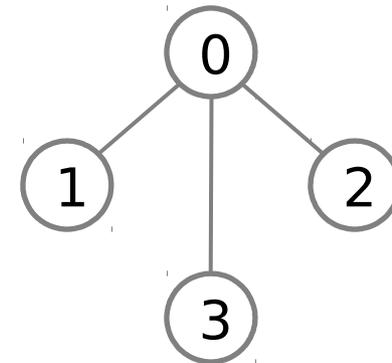
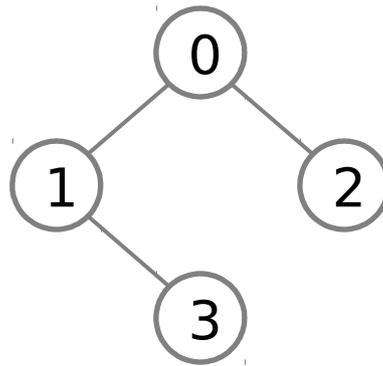
# Árvore Geradora

---

Subgrafo **acíclico** que contem todos os vértices, com caminhos entre quaisquer dois vértices



Grafo G



# Representações de Grafos

---

## Matriz de adjacências ( $V \times V$ )

- cada elemento  $m[i][j]$  representa uma aresta de  $v_i$  a  $v_j$
- espaço  $O(V^2)$ : grafos densos ( $E \sim V^2$ )

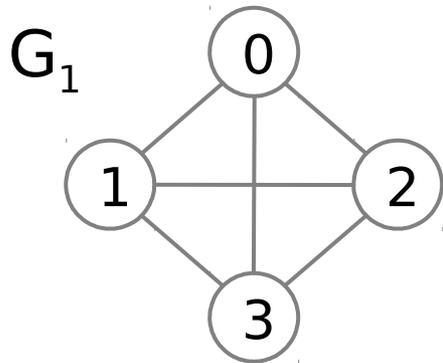
## Lista de adjacências

- vetor de vértices, cada vértice tem lista de arestas
- espaço  $O(V + E)$ : grafos esparsos ( $E \ll V^2$ )

# Matriz de Adjacências

---

$$\text{mat}[i][j] = \begin{cases} 1, & \text{se houver uma aresta do nó } i \text{ para o nó } j \\ 0, & \text{caso contrário} \end{cases}$$

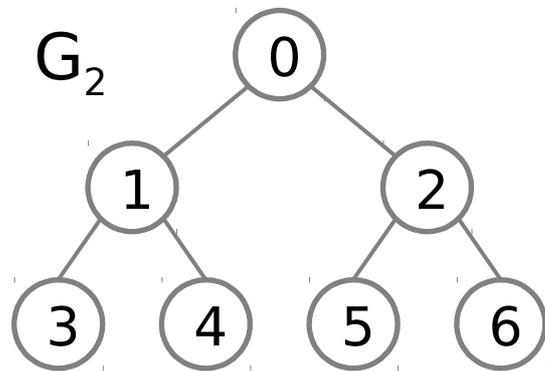


	0	1	2	3
0	0	1	1	1
1	1	0	1	1
2	1	1	0	1
3	1	1	1	0

→ matrizes simétricas para grafos não direcionados

# Matriz de Adjacências

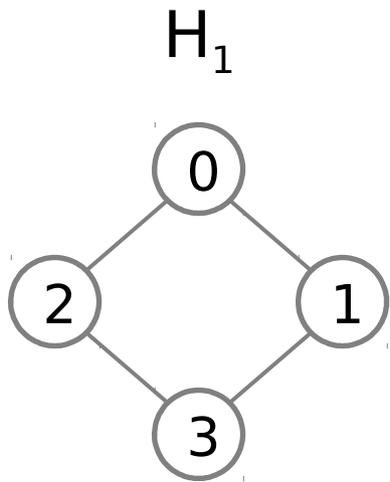
---



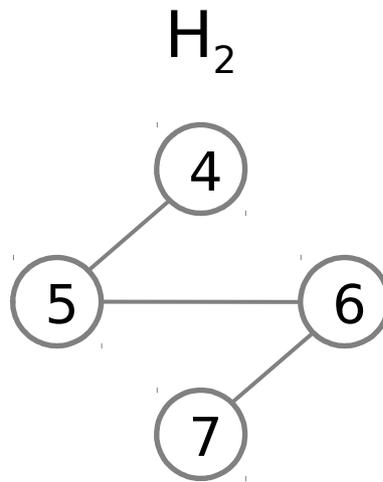
	0	1	2	3	4	5	6
0	0	1	1	0	0	0	0
1	1	0	0	1	1	0	0
2	1	0	0	0	0	1	1
3	0	1	0	0	0	0	0
4	0	1	0	0	0	0	0
5	0	0	1	0	0	0	0
6	0	0	1	0	0	0	0

# Matriz de Adjacências

---

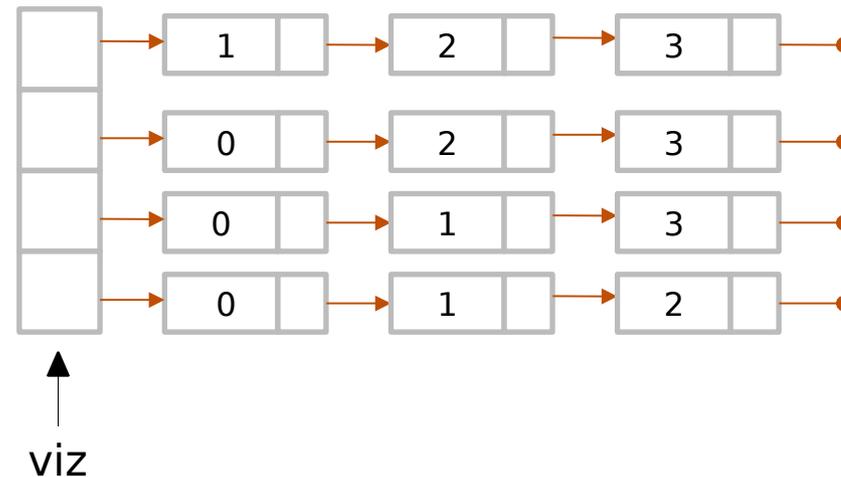
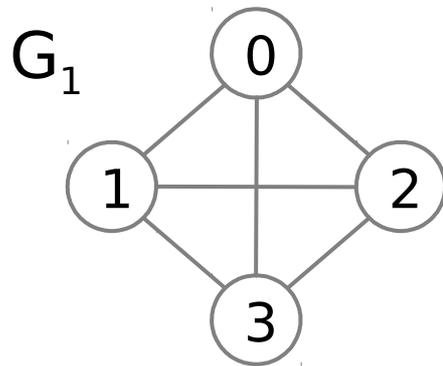


$G$



	0	1	2	3	4	5	6	7
0	0	1	1	0	0	0	0	0
1	1	0	0	1	0	0	0	0
2	1	0	0	1	0	0	0	0
3	0	1	1	0	0	0	0	0
4	0	0	0	0	0	1	0	0
5	0	0	0	0	1	0	1	0
6	0	0	0	0	0	1	0	1
7	0	0	0	0	0	0	1	0

# Listas de Adjacências



```
struct _grafo {  
    int nv; /* numero de nos ou vertices */  
    int na; /* numero de arestas */  
    Viz** viz; /* viz[i] aponta para a lista  
                de arestas incidindo em i */  
};
```

```
typedef struct _viz Viz;  
struct _viz {  
    int noj;  
    float peso;  
    Viz* prox;  
};
```

# Criando um Grafo

---

```
static Viz* criaViz(Viz* head, int noj, float peso) {  
/* insere vizinho no inicio da lista */  
    Viz* no = (Viz*) malloc(sizeof(Viz));  
    assert(no);  
    no->noj = noj;  
    no->peso = peso;  
    no->prox = head;  
    return no;  
}
```

```
Grafo* grafoCria(int nv, int na) {  
    int i;  
    Grafo* g = (Grafo *) malloc(sizeof(Grafo));  
    g->nv = nv;  
    g->na = na;  
    g->viz = (Viz **) malloc(sizeof(Viz *) * nv);  
    for (i = 0; i < nv; i++)  
        g->viz[i] = NULL;  
    return g;  
}
```

```
...  
grafo->viz[no1] = criaViz(grafo->viz[no1], no2, peso);  
grafo->viz[no2] = criaViz(grafo->viz[no2], no1, peso);
```

# Percurso em Grafos

---

Em profundidade (*depth-first search* - **dfs**)

→ arestas que partem do vértice visitado por último

Em largura (*breadth-first search* - **bfs**)

→ arestas que partem do vértice visitado primeiro

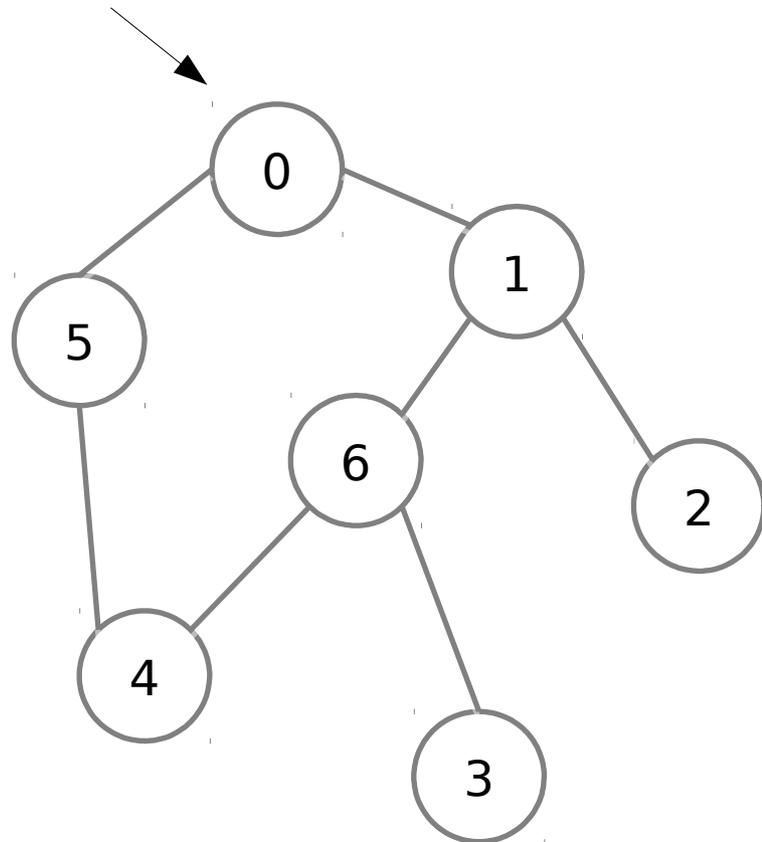
Guloso (*greedy*)

→ arestas de menor custo

→ tipicamente procurando caminho mínimo

# dfs com recursão

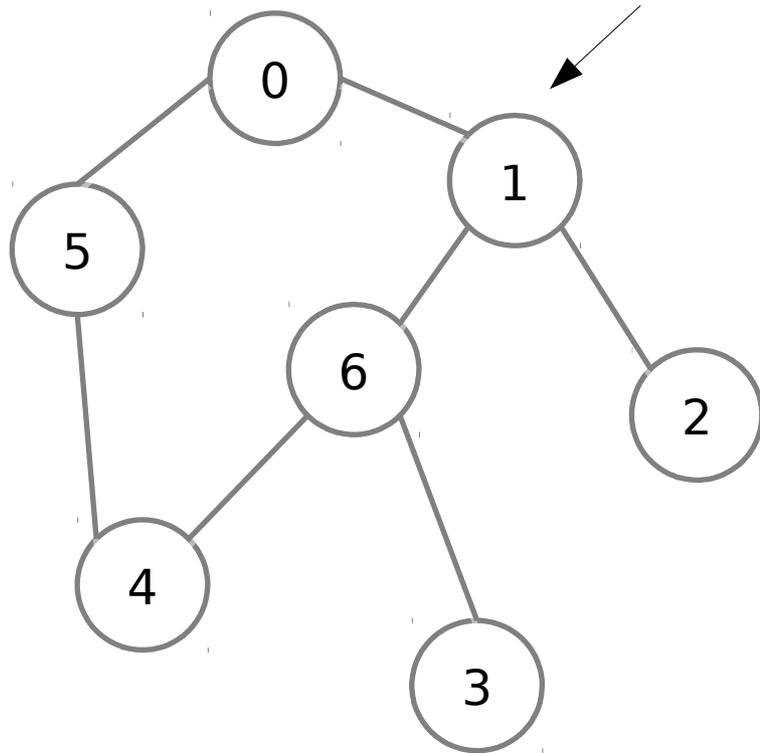
---



dfs(0)

# dfs com recursão

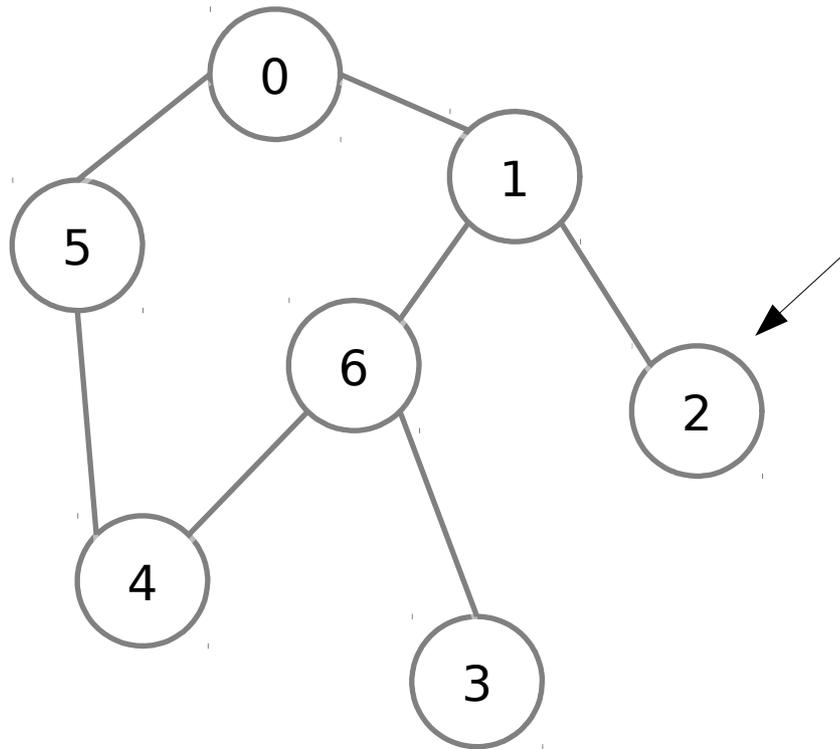
---



dfs(0)  
dfs(1)

# dfs com recursão

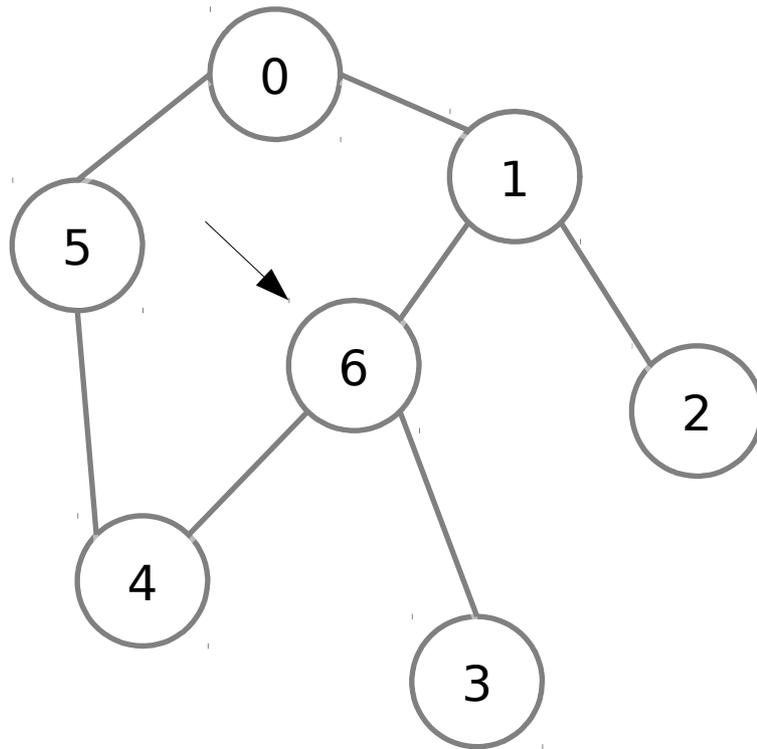
---



dfs(0)  
  dfs(1)  
    dfs(2)

# dfs com recursão

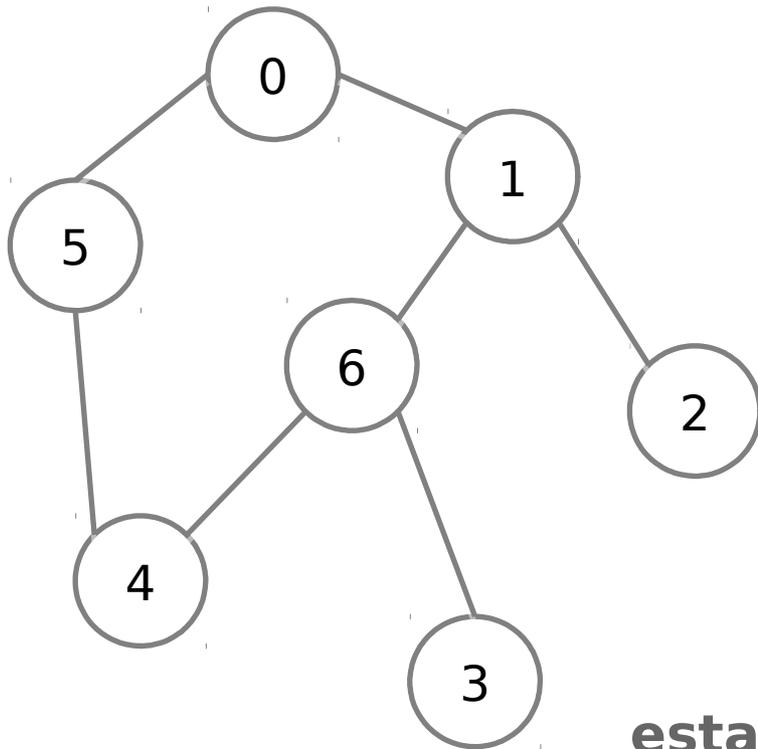
---



dfs(0)  
  dfs(1)  
    dfs(2)  
      dfs(6)

# dfs com recursão

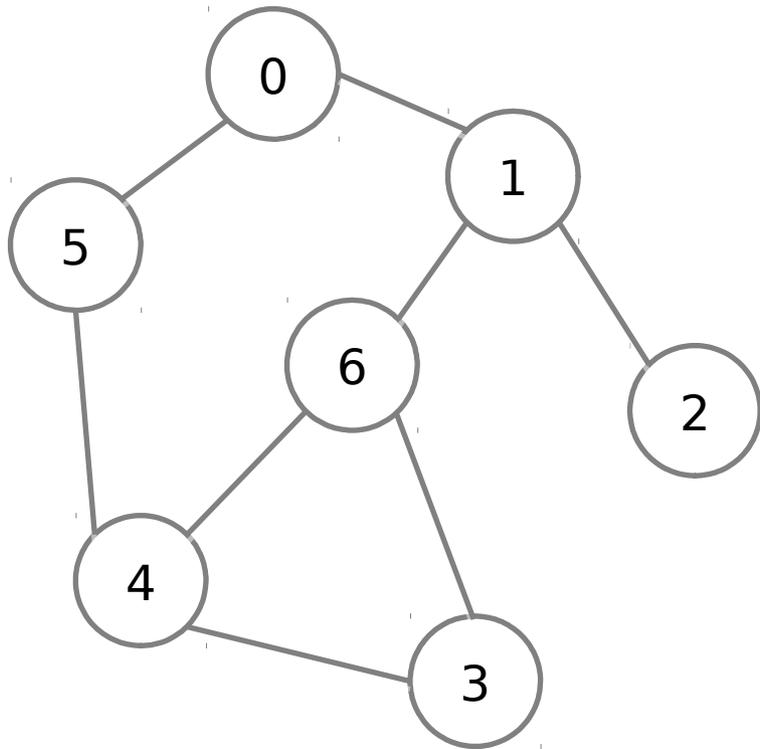
---



dfs(0)  
  dfs(1)  
    dfs(2)  
      dfs(6)  
        dfs(3)  
          dfs(4)  
            dfs(5)

**estado** fica na pilha de chamadas recursivas!

# dfs com recursão: outro exemplo



dfs(0)

dfs(1)

dfs(2)

dfs(6)

dfs(3)

dfs(4)

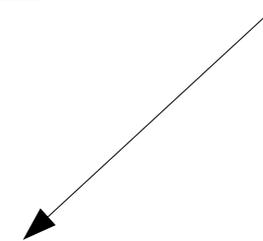
dfs(6)

dfs(5)

dfs(0)

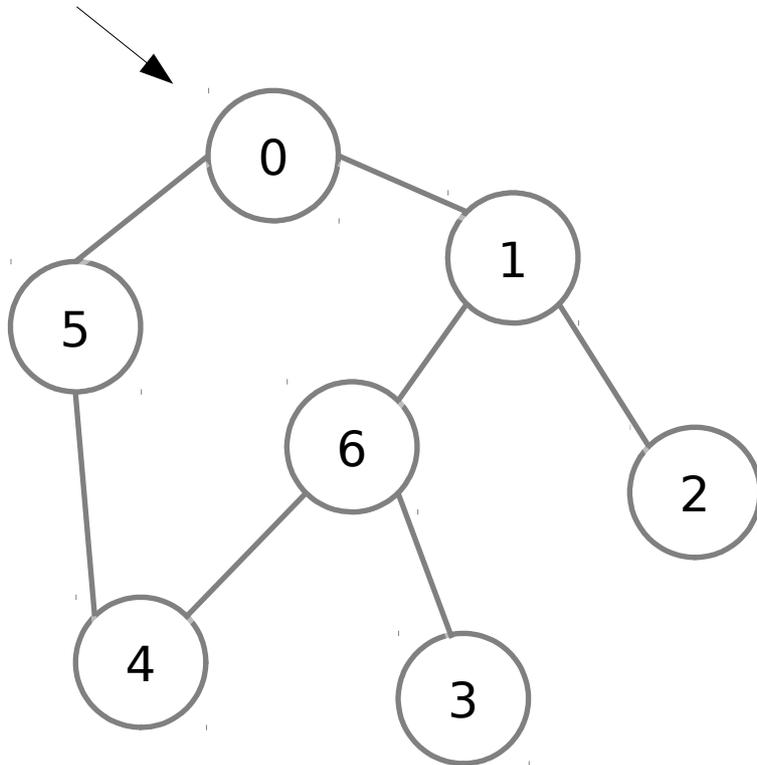


**já foram visitados!**



estrutura de marcação indica nós já visitados!

# dfs com Pilha



dfs(0)

empilha 0

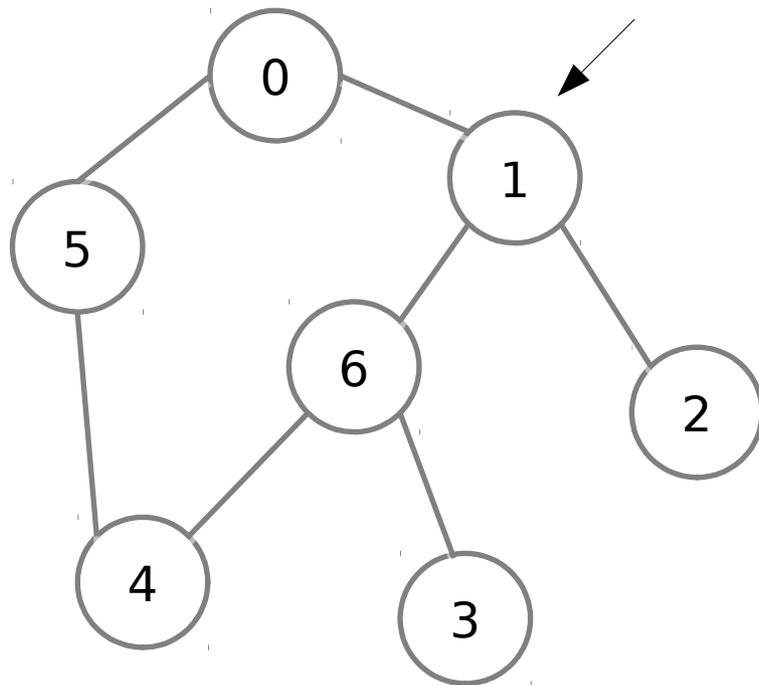
desempilha 0

visita 0

empilha: 5:1



# dfs com Pilha



dfs(0)

empilha 0

desempilha 0

visita 0

empilha: 5:1

desempilha 1

visita 1

empilha 6:2

0

1

5

5

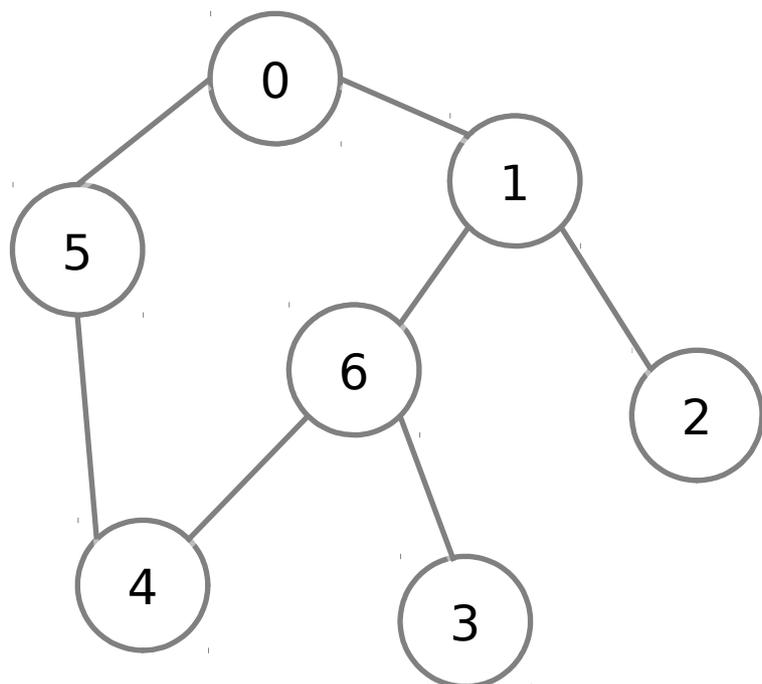
2

6

5

# dfs com Pilha

---

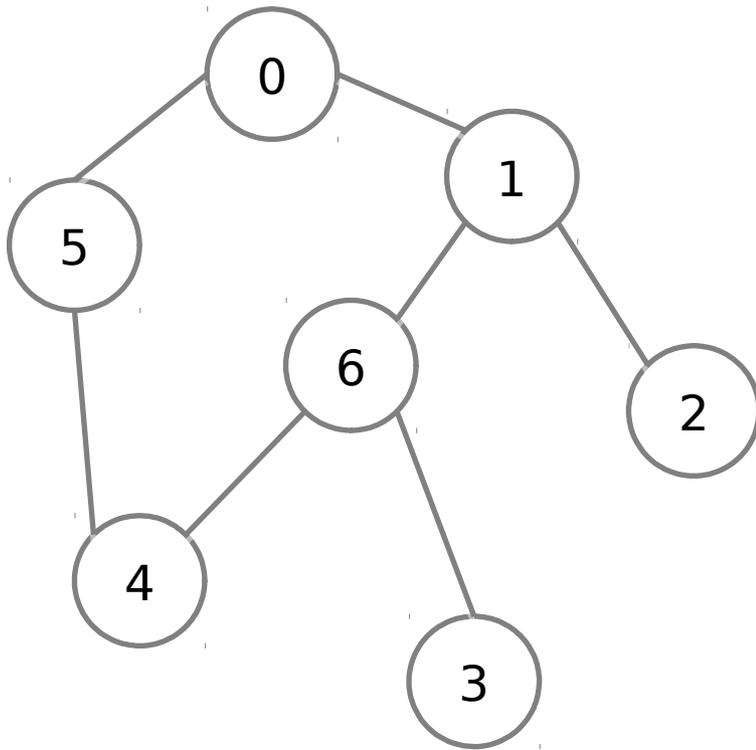


dfs(0)

empilha 0	[0]
desempilha 0	[ ]
visita 0	
empilha: 5:1	[1 5]
desempilha 1	[5]
visita 1	
empilha 6:2	[2 6 5]
desempilha 2	[6 5]
visita 2	
desempilha 6	[5]
visita 6	
empilha 4:3	[3 4 5]
desempilha 3	[4 5]
visita 3	
desempilha 4	[5]
visita 4	
desempilha 5	[ ]
visita 5	

# Percurso bfs

---



bfs(0)

visita 0

visita 1

visita 5



arestas de 0

visita 2

visita 6



arestas de 1

visita 4



arestas de 5

visita 3

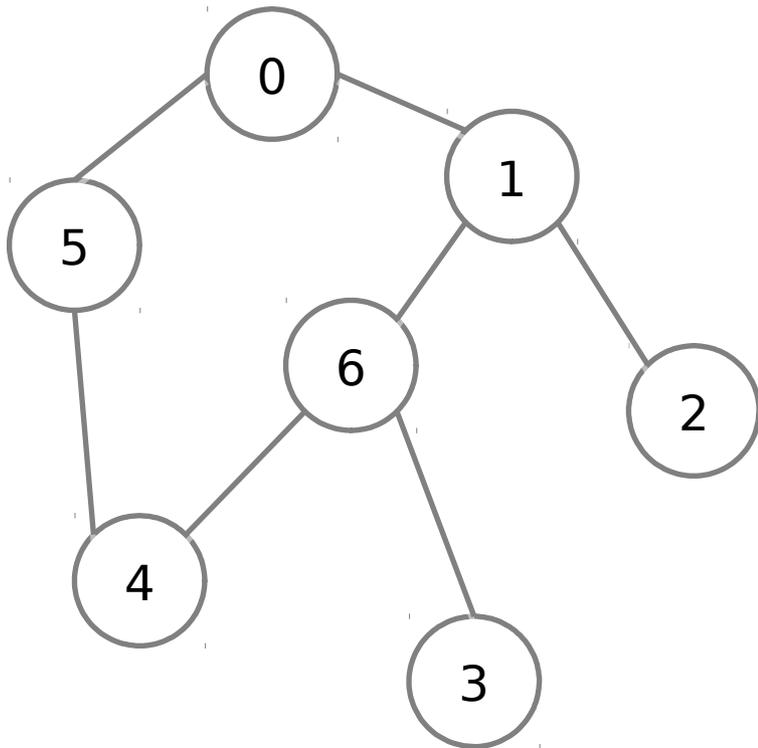


arestas de 6

como registrar os nós pendentess?

# Percurso bfs

---



bfs(0)

visita 0

visita 1

visita 5

→ arestas de 0

visita 2

visita 6

→ arestas de 1

visita 4

→ arestas de 5

visita 3

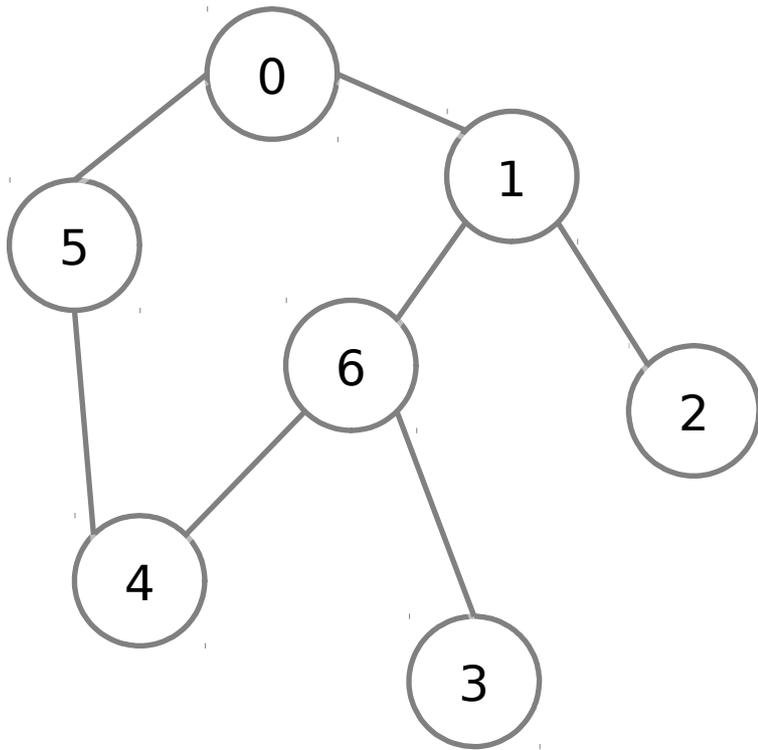
→ arestas de 6

como registrar os nós pendentés?

→ **fila** de nós

# bfs com Fila Auxiliar

---



bfs(0)

visita 0

-> enfileira 1, 5

[1,5]

visita 1

-> enfileira 2, 6

[5,2,6]

visita 5

-> enfileira 4

[2,6,4]

visita 2

[6,4]

visita 6

-> enfileira 3

[4,3]

visita 4

[3]

visita 3

[]