

# A IMPLEMENTAÇÃO DE LUA 5.0

Roberto Ierusalimschy, PUC-Rio



# O DIFERENCIAL DE LUA

- ▶ Portabilidade
  - Unix, Windows, MS-DOS, Mac OS, BeeOS, OS/2, EPOC, Playstation II, etc.
- ▶ Pequeno Tamanho
  - distribuição completa cabe confortavelmente em um diskete
- ▶ Simplicidade: poucos (mas poderosos) mecanismos
  - e.g. tabelas
- ▶ Eficiência
  - apesar dos pontos anteriores

# O DIFERENCIAL VERSUS VERSÃO 5.0

- ▶ Portabilidade
  - melhor suporte para tipos não convencionais
  
- ▶ Pequeno Tamanho
  - ~ 10% maior
  
- ▶ Simplicidade: poucos (mas poderosos) mecanismos
  - visibilidade léxica, co-rotinas
  
- ▶ Eficiência
  - ~ 20% mais rápida

# COMO MANTER EFICIÊNCIA?

- ▶ Pequeno tamanho restringe o uso de otimizações complexas
- ▶ Simplicidade restringe o uso de construções específicas
- ▶ Por outro lado, pequeno tamanho contribui para eficiência
  - cash, paginação, etc.
- ▶ Simplicidade permite nos concentrarmos em poucas otimizações
  - e.g. tabelas

# ALGUMAS MELHORIAS DE LUA 4.0 PARA 5.0

- ▶ Visibilidade léxica
- ▶ Nova máquina virtual
- ▶ Otimização no uso de tabelas como arrays

## VISIBILIDADE LÉXICA

- ▶ Funções aninhadas podem acessar qualquer variável externa, seguindo regras usuais de escopo

```
function f (x)
  local f1 = function (y) return x+y end
  return f1(10)
end
```

- ▶ Problema: variável pode ser acessada após término da função que a define

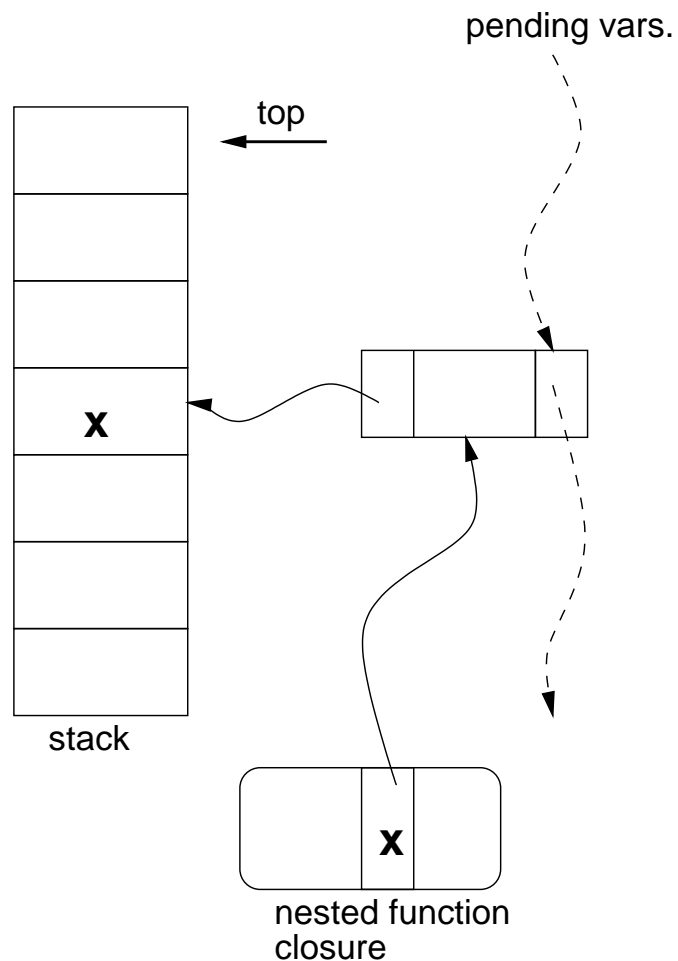
```
function f (x)
  return function (y) return x+y end
end
f1 = f(10); print(f1(20))
```

## VISIBILIDADE LÉXICA (CONT.)

- ▶ Visibilidade Léxica dá enorme poder a uma linguagem ...
  - variáveis locais a um módulo
  - base de programação funcional
  - opção para programação OO
  
- ▶ ... mas implementação é complicada ...
  - no exemplo anterior,  $x$  não pode morar em pilha/registorador
  
- ▶ ... principalmente para um compilador de um passo
  - ao ver uma variável, compilador não sabe se ela será usada por alguma função aninhada

# IMPLEMENTAÇÃO DE VISIBILIDADE LÉXICA

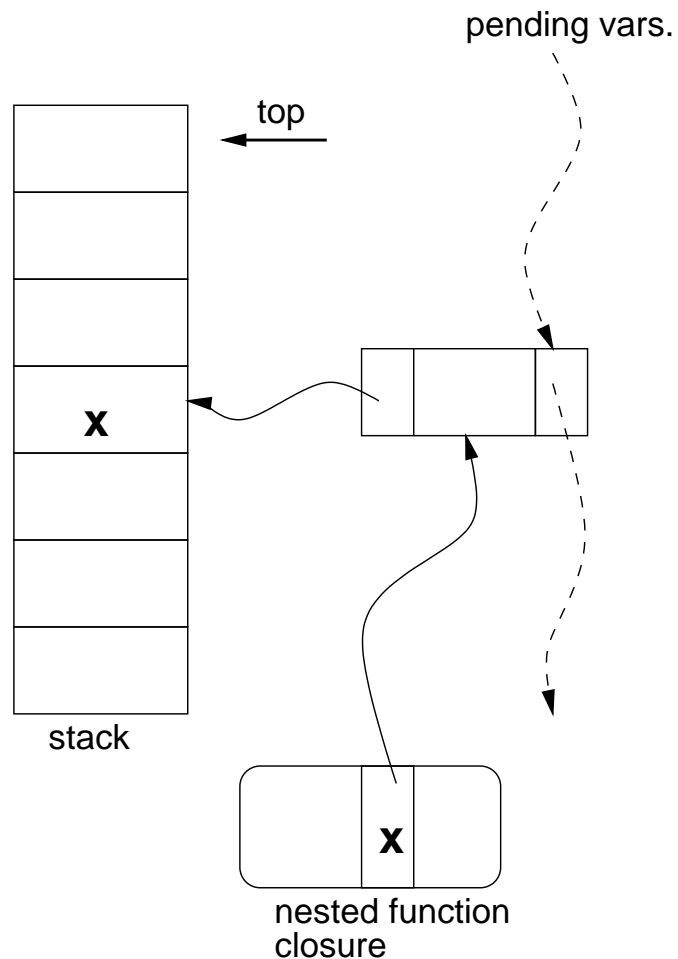
- ▶ Via indireção: função aninhada se refere a variável externa via um nó, que pode apontar para a pilha ou para o heap



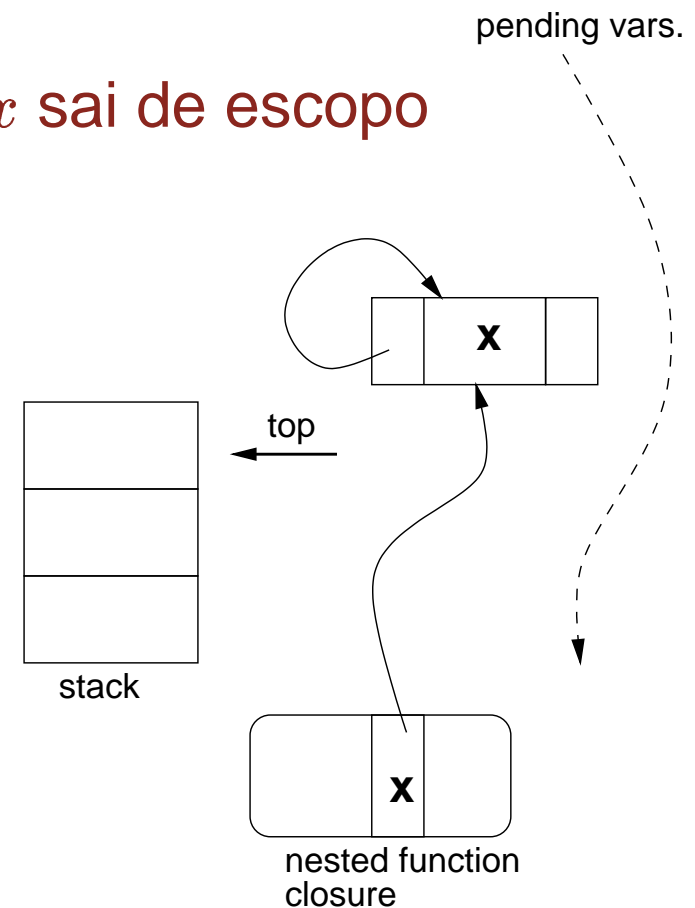


# IMPLEMENTAÇÃO DE VISIBILIDADE LÉXICA

- ▶ Quando variável sai de escopo, seu valor é movido da pilha para o heap, e o ponteiro no nó é corrigido



variável  $x$  sai de escopo



# MÁQUINAS DE PILHA

- ▶ Maioria das máquinas virtuais usam modelo de máquina de pilha
  - tradição iniciada com *p-code*, de Pascal
  - seguida por Java, Perl, etc.

- ▶ Exemplo Lua 4.0:

```
while a<lim do a=a+1 end

3  GETLOCAL    0      ; a
4  GETLOCAL    1      ; lim
5  JMPGE       4      ; to 10
6  GETLOCAL    0      ; a
7  ADDI        1
8  SETLOCAL    0      ; a
9  JMP        -7      ; to 3
```

# OUTRO MODELO PARA MÁQUINA VIRTUAL

- ▶ Máquinas de pilha têm instruções muito básicas
- ▶ Máquinas interpretadas têm alto custo extra por instrução
- ▶ Máquinas de registradores podem ter instruções mais poderosas
  - `ADD 0 0 [1] ; a=a+1`
- ▶ Custo de decodificar instruções mais complexas é compensado pelo menor número de instruções
- ▶ “registradores” são pré-allocados na pilha, no início de cada função.
  - número ilimitado de registradores facilita geração de código

# FORMATOS DAS INSTRUÇÕES DA MÁQUINA VIRTUAL

- ▶ O formato 1 é usado para todos os tipos de operadores
  - aritmética, comparações, indexação, etc.
- ▶ Permite até 256 “registradores”
- ▶ Terceiro operando ainda permite 768 constantes
  - Qualquer valor Lua, guardado em uma tabela de constantes (por função)

.....



# EXEMPLOS DE INSTRUÇÕES

```
MUL      0  0  [2]      ; a = 2*a
GETTABLE 2  1  ["x"]     ; t.x
SETTABLE 0  1  ["y"]     ; a = t.x
CMP      0  '<' [10]     ; a<10 ?
```

- assumindo que  $a$  está no registrador 0 e  $t$  no 1

# FORMATOS DAS INSTRUÇÕES DA MÁQUINA VIRTUAL

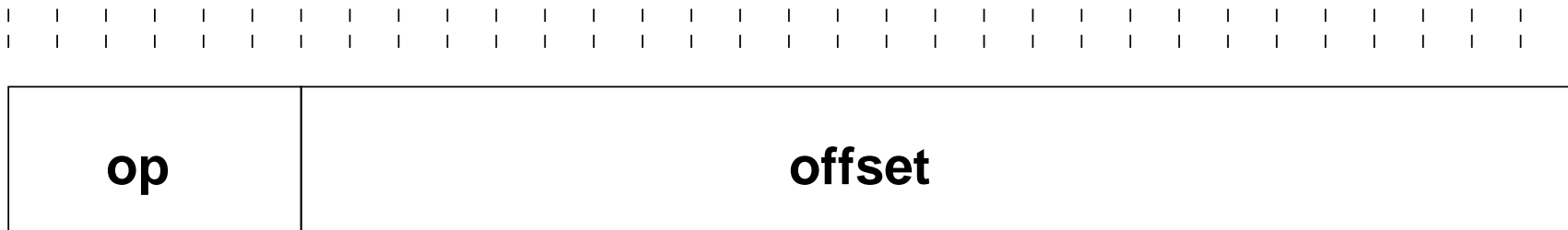
- ▶ O formato 2 é usado para acesso a globais e constantes que não cabem no formato 1
  - Isto é, em funções com mais de 768 constantes ...

.....



# FORMATOS DAS INSTRUÇÕES DA MÁQUINA VIRTUAL

- ▶ O formato 3 é usado para *jumps*
  - jumps são sempre relativos



# EXEMPLO MAIS COMPLETO

```
while a<lim do a=a+1 end
```

```
-- Lua 4.0  
  
3  GETLOCAL 0   ; a  
4  GETLOCAL 1   ; lim  
5  JMPGE     4   ; to 10  
6  GETLOCAL 0   ; a  
7  ADDI      1  
8  SETLOCAL 0   ; a  
9  JMP      -7   ; to 3
```

```
-- Lua 5.0  
  
3  JMP      0 1      ; to 5  
4  ADD      0 0 [1]   ; a = a+1  
5  CMP      0 2 1     ; a < b?  
6  JMP      0 -3     ; to 4
```



# TABELAS EM LUA

- ▶ Único mecanismo de estruturação de dados da linguagem
  - simplicidade
  
- ▶ Arrays associativos com chaves genéricas
  
  
- ▶ Permite implementação fácil e eficiente de diversas estruturas de dados usuais
  - arrays, records, conjuntos, listas, etc.

## TABELAS (CONT.)

- ▶ Arrays são simplesmente tabelas cujas chaves são inteiros

```
a = {}  
for i=1,N do a[i] = 0 end
```

- ▶ Records são tabelas com os nomes dos campos como chaves

- açúcar sintático: `a.x ≡ a["x"]`

- ▶ Conjuntos representam seus elementos como chaves de uma tabela

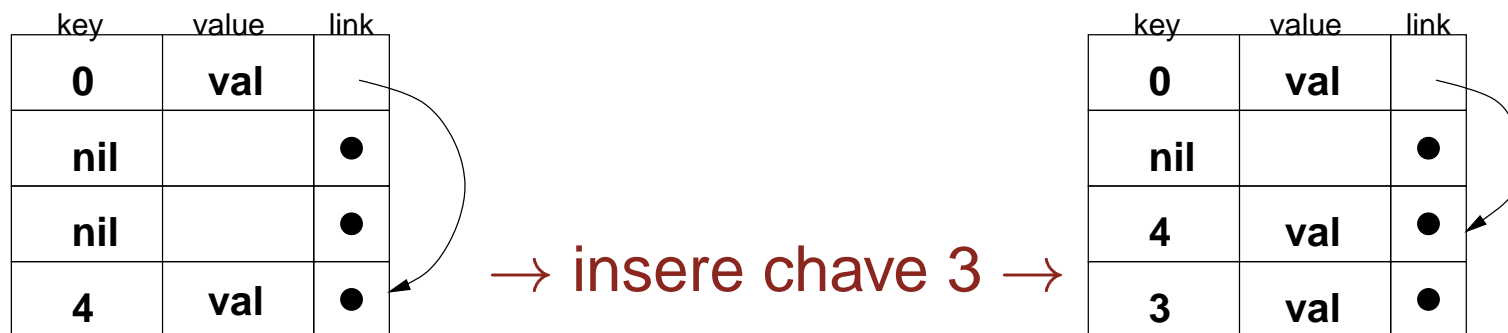
```
a[x] = 1           -- inserção  
if a[x] then ...   -- pertinência
```

# IMPLEMENTAÇÃO ORIGINAL DE TABELAS

- ▶ Algoritmo de hash, com listas internas para tratamento de colisão
- ▶ Executa *rehash* quando tabela fica cheia:



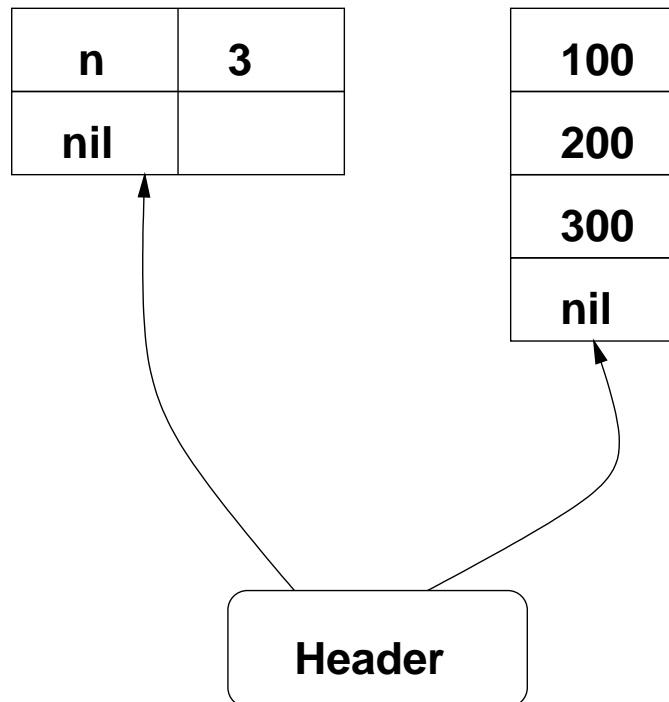
- ▶ Evita colisões secundárias, movendo elementos durante inserção:



# NOVA ESTRUTURA DE TABELAS

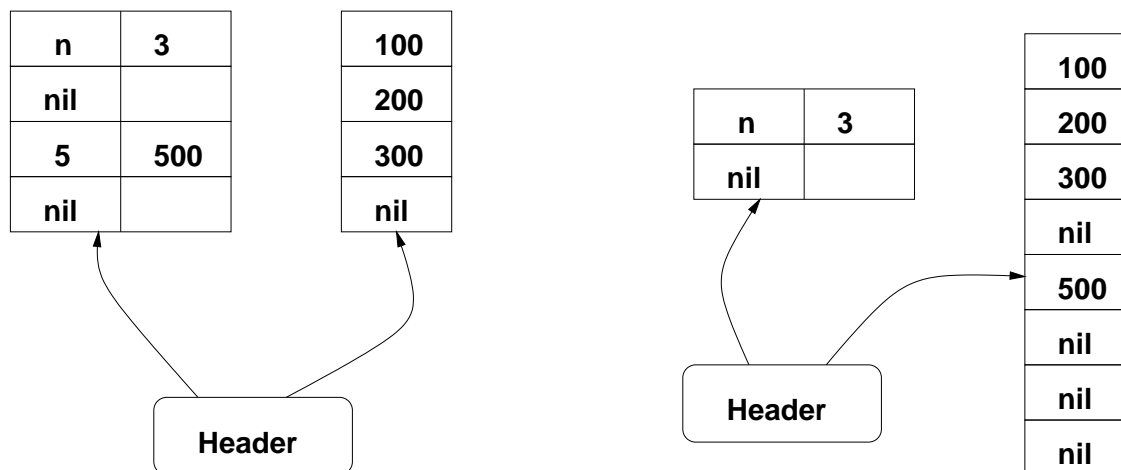
- ▶ Formada por duas partes, uma parte “hash” e uma parte “array”

- ▶ Exemplo: `{n = 3; 100, 200, 300}`



# ESTRUTURA INTERNA DE TABELAS

- ▶ Problema: como distribuir os elementos entre as partes?
  - ou: qual o melhor tamanho para a parte array?
- ▶ Arrays esparsos podem desperdiçar muito espaço
  - uma tabela com um único elemento no índice 1000 não deve ter 1000 elementos
  - como a tabela anterior deve crescer ao adicionarmos o índice 5?



# CÁLCULO DE TAMANHO DE TABELAS

- ▶ Algoritmo executado somente durante o rehash
- ▶ Calcula tamanho  $N$  da parte array seguindo as regras abaixo:
  - $N$  é uma potência de 2
  - a tabela contém pelo menos  $N/2$  índices inteiros no intervalo  $[1, N]$
  - a tabela contém pelo menos um índice inteiro no intervalo  $[N/2 + 1, N]$
- ▶ Algoritmo é  $O(n)$ , onde  $n$  é o número de elementos na tabela

## CÁLCULO DE TAMANHO DE TABELAS (CONT.)

- ▶ Idéia básica: criar um array onde  $a_i$  é o número de chaves inteiras no intervalo  $(2^{i-1}, 2^i]$ 
  - array precisa ter apenas 32 elementos
- ▶ Tarefa fácil, dado um algoritmo eficiente para calcular  $\lfloor \log_2 x \rfloor$ 
  - que é o índice do maior bit 1 de  $x$

## CÁLCULO DE TAMANHO DE TABELAS (CONT.)

- ▶ Depois, basta percorrer o array procurando o melhor tamanho:

```
total = 0
for i=0,32 do
  if a[i] > 0 then
    total += a[i]
    if total >= 2^(i-1) then
      bestsize = i
    end
  end
end
end
```



## RESULTADOS PARCIAIS

- ▶ Visibilidade léxica: sem custo para quem não usa
- ▶ Nova máquina virtual: até 30% mais eficiente
- ▶ Nova estrutura de tabelas: economia de mais de 50% de memória na representação de arrays
  - sem prejuízo para representação de arrays esparsos